

PROGRAM PROPOSAL

AI 드론·로봇 자율주행

센서, 경로 계획, 장애물 회피, 스마트시티 미션을 통해 자율주행의 핵심 개념을 실습합니다.



AI 생성 교육활동 예시 이미지

교육 대상

심화 융합수업 · 스마트시티 프로젝트 · 중·고등 캠프 · 기관 미래기술 교육

교육 목표와 특징

- 01 센서 데이터와 경로 계획의 관계를 이해합니다.
- 02 로봇과 드론의 이동 방식을 비교하며 자율주행 원리를 익힙니다.
- 03 장애물 회피, 목적지 도착, 미션 수행 활동을 설계합니다.
- 04 스마트시티 문제를 해결하는 팀 프로젝트로 확장합니다.

8차시 수업 구성

기존 교육과정의 학습 흐름을 8차시 운영 예시로 구성했습니다. 실제 시간과 난이도는 대상과 교구에 맞춰 협의합니다.

01 교육 목표와 안전 · 자율주행 개념

센서, 경로, 판단, 제어의 기본 구조

02 핵심 개념 이해 · 자율주행 개념

센서, 경로, 판단, 제어의 기본 구조

03 기초 실습 · 로봇 미션

라인·거리 센서 기반 이동과 회피

04 응용 미션 · 로봇 미션

라인·거리 센서 기반 이동과 회피

05 팀 프로젝트 설계 · 드론 미션

공중 이동 경로와 안전 구역 설정

06 제작과 중간 점검 · 드론 미션

공중 이동 경로와 안전 구역 설정

07 개선과 검증 · 스마트시티 프로젝트

도시 문제를 해결하는 융합 미션

08 발표와 피드백 · 스마트시티 프로젝트

도시 문제를 해결하는 융합 미션

운영 협의

학년·참여 인원·희망 일정·장소·보유 교구·교육 예산을 알려주시면 수업안과 견적을 안내합니다. 본 자료는 협의용 기본 제안서이며 확정 견적서나 계약서가 아닙니다.

교육 문의·견적 요청 → gosidoctor.com